

MINI-STM32G030C8T6 开发板实验教程

版本号: V2.0 拟制人: 倪工 时间: 2020年12月1日







1.本文档编写目的
2.实验例程操作说明
2.1 GPIO 控制 LED 输出 3
2.2 GPIO 外部中断输入 3
2.3 ADC 通道采集片内温度采集 3
2.4 定时器 PWM 波输出(1KHZ) 4
2.5 定时器 PWM 波输入 5
2.6 定时器 1ms 中断 6
2.7 CRC 校验实验 6
2.8 DMA 传输实验 7
2.9 FLASH 读写实验
2.10 FreeRTOS 实验
2.11 IWDG 看门狗实验8
2.12 低功耗实验
2.13 RTC 时钟实验 9
2.15 EEPROM 读写实验11
2.16 SPI DMA 通讯
2.17 OLED 实验
2.18 RT-THREAD 实验 12
2.19 IAP 实验
2.20 UCOS-II 实验 13
2.21 485 通讯实验 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
2.22 NRF2401 实验 14
2.23 DS18B20 温度实验 15
2.24 DHT11 实验 16
2.25 SR04 超声波测距实验 17
2.26 5V 步进电机实验 18
2.27 红外避障实验 19
2.28 红外遥控接收实验 20
2.29 华邦 W25Q32 FLASH 读写 21
2.30 4 位数码管显示 22
2.31 VL53L0X 激光测距实验 23



本使用手册是针对 MINI-STM32G030C8T6 核心开发板例程而编写的,包括每个实验例程的实验原理,实验步骤,注意 事项等,目前以 Keil5 开发环境说明。

2.实验例程操作说明

2.1 GPIO 控制 LED 输出

____1.GPIO控制LED输出

实验原理:通过系统时钟每 100 毫秒控制 PB4 引脚输出高低电平,从而实现 LED 灯的亮灭。 实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 GPIO 控制 LED 输出实验工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 重新上电, LED 灯会每 100 毫秒亮灭交替闪烁。

2.2 GPIO 外部中断输入

📙 2.GPIO外部中断输入

实验原理:通过 KEY1 按键的 PC13 引脚配置成中断输入引脚,PB4 引脚配置成输出,每次按键, PC13 引脚就会进入一次外部中断,每进入一次中断服务程序,改变 PB4 输出电平的高低,从而实现 LED 灯的亮灭。

实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 GPIO 外部中断输入实验工程,并编译。

(2)用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 重新上电,每按一次 KEY1 按键,LED 灯会闪灭交替变化一次。

2.3 ADC 通道采集片内温度采集

____3.ADC通道采集片内温度采集

实验原理:通过 DMA 采样三个数,一个是 PA4 引脚上的电压电平,一个是内部温度传感器数值,还 有个是 VREF 电压。



实验步骤:

(1) 用杜邦线连接 PA4 引脚与 VDD(3.3V),用 Keil5 打开 ADC 通道采集片内温度采集实验工程,并编译。

(2)用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 用 Keil 运行程序,全速运行,查看 Keil 调试 Watch 界面,如下图,能发现数组数据 3 个一起更新。aADCxConvertedData[0]地址放的是 PA4 引脚的采样值=(0xffb/4095)*3.3=3.29V。 aADCxConvertedData[2]放的是参考电压数值 0x05d1,调用参考电压函数,

_LL_ADC_CALC_VREFANALOG_VOLTAGE,计算出来的参考电压是 3344mV,

aADCxConvertedData[1]放的是内部温度传感器电压采样数值 0x0397, 调用温度计算函数,__HAL_ADC_CALC_TEMPERATURE,计算出来的内部温度是 26 度。



2.4 定时器 PWM 波输出(1KHZ)

4.定时器PWM波输出(1KHZ)

实验原理:通过配置定时器 1,通道 1(PA8 引脚)输出 1kHZ,50%占空比的 PWM 波。 实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开定时器 PWM 波输出(1KHZ)实验工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 重新上电,用波形计数器测量 PA8 脚波形,测试数据如图:





2.5 定时器 PWM 波输入

5.定时器PWM波输入

实验原理:通过配置定时器 1,通道 1(PA8 引脚)输出 1kHZ,50%占空比的 PWM 波,通过配置定时器 3,通道 2(PA7 引脚)进行 PWM 输入,波形发生器提供 10kHZ,50%波形,用杜邦线把 PA8 与 PA7 连接,就可以实现 PWM 波信号采集实验。

实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开定时器 PWM 波输入实验工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 杜邦线把 PA8 与 PA7 连接,在 Keil5 环境下全速运行,查看程序测量到的波形,图 1 是定时器 3 通道 2 采集到的频率以及占空比变量值。



2.6 定时器 1ms 中断

实验原理:通过配置定时器 3 每 1mS 进入中断一次,每进入中断服务程序一次,增加一次计数,计数 到达 500,控制 PB4 引脚输出高或低电平,从而实现 1S 钟周期闪烁。 实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开定时器 1ms 中断工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 重新上电, LED 灯会每1秒周期交替闪烁。

2.7 CRC 校验实验

____7.CRC校验实验

实验原理:通过调用 CRC 校验计算公式对数组进行校验,如果校验通过 LED 灯会亮,不通过 LED 灯 会闪烁。

实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 CRC 校验实验实验工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 重新上电,观察 LED 能亮,说明 CRC 校验通过。



8.DMA传输实验

实验原理:通过 DMA1_Channel1 配置为传输 32 字数据的内容存储在 FLASH 的缓冲区到 RAM 中的 接收缓冲区,如果传输成功 LED 灯一直闪烁。

实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 DMA 传输实验实验工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 重新上电,观察 LED 灯一直闪烁,说明 DMA 传输完成。

2.9 FLASH 读写实验

📙 9.FLASH读写实验

实验原理:从 0x08008000 地址一次写入 0x78,0x56,0x34,0x12,连续写满 1 页,总共 2048 字节。 实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 FLASH 读写实验实验工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 在 Keil5 环境下全速运行, 查看 0x08008000 地址的数据, 已经正确写入, 如下图。

E Toject: G030		108001	2E8 E	7FE	В		0:	<0800	012E	8																				
🖨 🕪 G030	02	:08001	2EA 0	000	D	CW	01	¢0000)																					
Analization (MDK AD)	03	:08001	2EC 8	000	D	CW	0:	(800))																					
Application/MDK-AKI	0>	<08001	2EE 0	008	п	CW	0:	e0800	1																					
startup_stm32g03(<																													
🚍 🦢 Application/User		🔄 stm3	32g030x	x.h) mai	n.c [) stmi	32g0xx	_it.c		stm32	2g0xx	_hal.c) stm	32g0)	x_hal_	gpio.c) start	up_stn	n32g0)30xx.s	;	🗋 g	pio.c		stm	32g0x	x_hal_
🕀 🛄 main.c		207																								_		_		
😥 📄 gpio.c		208	1.	Infi	nite	loop	*/																							
		209	1.	USER	CODE	BEG	IN WH	ILE	*/																					
stm32g0xx it.c	\triangleright	210	wh	nile ((1)																									
stm32g0vy hal ms		211 [
		212		/* US	SER CO	DE EI	ND WH	ILE	*/																					
Drivers/STM32G0xx_H		213																												
stm32g0xx_hal_gp		214		/* US	SER CO	DE BI	GIN	3 */																						
🗉 📄 stm32g0xx hal tin		215																												
		216	- }																											
		217	1 /*	USER	CODE	END	3 */																							
📧 Project 🚟 Registers	<																													
Memory 1																														
Address: FLASH_USER_START_ADDR	-													_										_		-	_	-	_	_
x08008000: 78 56 34 12 78 5	56 34	12 7	8 56	34 12	78 5	6 34	12 78	56	34 1	2 78	3 56	34	12 1	78 5	6 34	12	78 5	56 34	1 12	78 5	5 34	12	78 :	56 :	34 1	2 78	56	34	12 7	78 5
)x08008033: 12 78 56 34 12 7	78 5e	34 13	2 78	56 34	12 7	8 56	34 12	78	56 3	4 12	2 78	56	34 1	12 7	78 56	34	12 7	78 56	5 34	12 7	3 56	34	12 '	78 :	56 3	4 12	78	56	34 1	2 7
)x08008066: 34 12 78 56 34 1	12 78	56 34	4 12	78 56	34 1	2 78	56 34	12	78 5	6 34	1 12	78	56 3	34 1	12 78	56	34 1	12 78	3 56	34 1	2 78	56	34	12 '	78 5	6 34	12	78	56 3	34 1
)x08008099: 56 34 12 78 56 3	34 12	78 5	6 34	12 78	56 3	4 12	78 56	34	12 7	18 56	5 34	12	78 :	56 3	34 12	78	56 3	34 12	2 78	56 3	1 12	78	56 :	34 :	12 7	8 56	34	12	78 5	6 3
)x080080CC: 78 56 34 12 78 5	56 34	12 7/	8 56	34 12	78 5	6 34	12 78	56	34 1	2 78	3 56	34	12 1	78 5	6 34	12	78 5	56 34	1 12	78 5	5 34	12	78	56	34 1	2 78	56	34	12 7	78 5
)x080080FF: 12 78 56 34 12 7	78 56	34 1	2 78	56 34	12 7	8 56	34 12	78	56 3	34 12	2 78	56	34 1	12 7	18 56	34	12 1	78 56	5 34	12 7	3 56	34	12	78	56 3	4 12	2 78	56	34 1	2 7
)x08008132: 34 12 78 56 34 1	12 78	56 34	4 12	78 56	34 1	2 78	56 34	12	78 5	6 34	1 12	78	56 3	34 1	12 78	56	34 1	12 78	3 56	34 1	2 78	56	34	12	78 5	6 34	12	78	56 3	34 1

2.10 FreeRTOS 实验

📙 10.FreeRTOS实验

实验原理: FreeRTOS 线程创建,实现多线程运行,线程 1 是熄灭 LED 灯,线程 2 是点亮 LED 灯,系 统调度正常会出现 LED 闪烁的现象。 实验步骤:



(1) 用 Keil5 打开 FreeRTOS 实验实验工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 在 Keil5 环境下全速运行,能看到 LED 灯闪,LED_Thread1 线程是把 LED 熄灭,LED_Thread2 线程是把 LED 点亮,说明两个线程正常调度运行。

2.11 IWDG 看门狗实验

____ 11.IWDG看门狗实验

实验原理:启动内部看门狗,如果喂狗时间超时(比如 900mS),程序会复位。程序里做了上电 10S 内喂狗,10S 后停止喂狗,芯片就会复位。

实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 IWDG 看门狗实验实验工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,程序通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(2) 重新上电,观察 LED 灯会先亮 5 秒,然后闪烁 10 秒,后又亮 5 秒,闪烁 10 秒,第二次亮 5 秒, 说明看门狗复位成功。

2.12 低功耗实验

🔄 12.低功耗实验

实验原理:板子正常模式运行 7 秒钟后进入待机模式,按唤醒按键(wk_up1)能把板子从待机模式切换到 正常模式,查看电流变化情况就知道低功耗模式耗电情况。

实验步骤:

- (1) 用 Keil5 打开低功耗实验实验工程,并编译。
- (2) 程序通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。
- (3)用 3.3V 电源接杜邦线,再串万用表给板子供 3.3V 电源,查看万用表电流变动情况,图 1 是正常运行板子整体功耗(9.33mA),图 2 是低功耗运行板子整体功耗(4.71mA),说明单片机从正常运行到StandBy模式降了 4.62mA,跟芯片手册符合(低功耗模式还有耗电是因为还有 LED 灯,上拉电阻在耗电),再按唤醒按键(wk_up1),功耗又变成 9.33mA 以上,说明芯片又唤醒了。



https://shop59934694.taobao.com



图1



图 2

2.13 RTC 时钟实验



实验原理:使用 RTC 做了个日历,从 2000 年 1 月 1 日 0 点开始走秒。

实验步骤:

- (1) 用 Keil5 打开 RTC 时钟实验实验工程,并编译。
- (2) 用 USB 线给开发板上电,程序通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。
- (3) 程序在 Keil5 环境下全速运行,时间存储在 aShowTime 这个变量中,通过查看 aShowTime 这个 变量的变化是按秒在变化,如下图。

```
0x20000004

0004: 0: 0:18..... 1- 1-2000......G...$...(.@....

009D: .....
```

2.14 USART 收发实验(中断)

____ 14.USART收发实验(中断)

实验原理: 电脑上的串口调试器软件通过 USB 转 TTL 模块发数据给板子, 板子把收到的数据发送给模块, 数据在串口调试器软件上显示。

实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 USART 收发实验(中断)实验工程,并编译。

- (2) 用 USB 线给开发板上电,程序通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink,Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。
- (3) 按图 1 连接,板子的 PA9,PA10,GND 分别跟 USB 转 TTL 模块的 RXD,TXD,GND 相连,板子上电, 用串口调试器发送 Helloworld,板子能返回 Helloworld,说明板子串口收发 OK。

- 串口设置	发送字符:	匚 自动发送	发送周期 100	
选择串口: COM55 ▼	HelloWorld		,	
波特率: 9600 💌				
数据位: 8 ▼				
校验位: None ▼				
停止位: 1 ▼				
,				
关闭串口	□ 十六进制		清空显示	手工发送
通讯状态	接收字符:			
串口状态: 打开	Telloworld			
发送字节: 30				
接收字节: 30				
清除计数				
关于 退出	□ 十六进制	🗆 自动分行	清空显示	保存数据



2.13 CLF NOIWI 法司关于

📙 15.EEPROM读写实验

实验原理:通过模拟 I2C 接口(PB10:CLK,PB11:DTA)与 M24C08 EEPROM 进行读写实验。 实验步骤:

- (1) 用 Keil5 打开 EEPROM 读写实验实验工程,并编译。
- (2) 用 USB 线给开发板上电,程序通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink,Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。
- (3) 在 Keil5 环境下全速运行,能看到 EEPROM 的 0 地址 EEDATA 这个变量值就是初始化时候写进 EEPROM 0 地址的值,说明 EEPROM 读写正常。

2.16 SPI DMA 通讯

📙 16.SPI DMA通讯

SPI MASTER, SPI SLAVE

实验原理:两块板子通过 SPI 连接,一块做主,一块做从,通过 DMA 实现数据通讯。 实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 SPI MASTER (主板)实验工程,并编译。

(2) 用 Keil5 打开 SPI MASTER (从板)实验工程,并编译。

(3) 用 USB 线给开发板上电,两个程序通过 STLink 分别给两块板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

 (4) 两块板子的 PA5(SCK), PA6(MISO), PA7(MOSI), GND 引脚通过杜邦线对连,同时重新上电,主板 程序在 Keil5 环境下全速运行,查看程序 aTxBuffer 与 aRxBuffer 是否相同,通过图 1,图 2 比较, 是相同的。

Address: aTxBuf	fer														
0x20000004:	2A	2A	2A	2A	53	50	49	20	2D	20	54	77	6F	20	42
0x20000037:	2A	20	53	50	49	20	4D	65	73	73	61	67	65	20	2A
0x2000006A:	73	61	67	65	20	2A	2A	2A	2A	00	00	08	00	50	00
图 1															

Address: aRxBu	ffer														
0x200000F4:	2A	2A	2A	2A	53	50	49	20	2D	20	54	77	6F	20	42
0x20000127:	2A	20	53	50	49	20	4D	65	73	73	61	67	65	20	2A
0x2000015A:	73	61	67	65	20	2A	2A	2A	2A	00	30	00	02	40	11
						<u> </u>									



____ 17.OLED显示

实验原理:插上 0.96 寸 OLED,实现 OLED 显示实验。

实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 OLED 实验实验工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 插上 OLED 显示屏, 给板子重新上电, 能看到 OLED 显示。



2.18 RT-THREAD 实验

实验原理:RT-Thread 线程创建,实现多线程运行,线程 1:点亮 LED,线程 2:熄灭 LED 灯,从而能看到 LED 灯闪烁。

实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 RT-THREAD 实验实验工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 在 Keil5 环境下全速运行, 能看到 LED 灯闪烁,说明两个线程正常调度运行。



____19.IAP实验

APP,BOOT

实验原理:里面含两个工程: BOOT,APP。BOOT 工程主要实现 FLASH 擦写以及跳转(BOOT 工程在 FLASH 空间: 0x8000000-0x8004000), APP 实现跳转后程序的正常运行(APP 工程在 FLASH 空间: 0x8004000-0x8010000)。

实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 BOOT, APP 两个实验工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 用 USB 线给开发板重新上电, LED 灯先是快速闪烁 1S, 说明是在 BOOT 程序中运行, 后以 2S 周期一直闪烁, 说明一直在 APP 程序中运行, 最终确定跳转可以, 两工程具备 IAP 升级条件。

2.20 UCOS-II 实验

🔤 20.UCOSII实验

实验原理: UCOSII 线程创建, 实现多线程运行,线程 1:熄灭 LED 灯, 线程 2:点亮 LED 灯。 实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 UCOS-II 实验工程,并编译。

(2) 用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下载器配置)。

(3) 在 Keil5 环境下全速运行,能看到 LED 闪烁,说明两个线程正常调度运行。

2.21 485 通讯实验

_____21.485通讯实验

实验原理: 电脑接 USB 转 485 跟板子接 TTL 转 485 模块进行通讯,通过电脑上的串口调试软件收发 数据测试,如图 1。

实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 485 通讯实验工程,并编译。

(2)用 USB 线给开发板上电,通过 STLink 给板子下载程序(使用 Jlink, Ulink 下载得修改工程中的下 载器配置)。

(3) USB 转 485 插电脑 USB 口,板子插 TTL 转 485 模块,用两根杜邦线把 485 通讯线 A 跟 A,B 跟 B 相连,如图 2,在 Keil5 环境下全速运行,用电脑串口调试器软件发送 Helloworld,板子能返回 Helloworld,说明 485 通讯收发 OK。





🍠 串口调试器 2002		_	
串口设置	发送字符: 🗌 自动边	发送 发送周期 10	 00 毫 秒
选择串口: COM4 💌	helloworld		
波特率: 9600 💌			
数据位: 8 ▼			
校验位: None ▼			
停止位: 1 🗨			
关闭串口	□ 十六进制	清空显示	手工发送
	接收字符 :		
串口状态: 打开	helloworld		
发送字节: 10			
接收字节: 10			
清除计数			
关于 退出	□ 十六进制 □ 自动分	行有空显示	保存数据
	图 2		

2.22 NRF2401 实验

____ 22.NRF2401实验



实验原理:准备两块板子,每块各插一个 NRF2401 模块,实现数据通讯,如图 1。 实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 NRF2401-TX 工程,并编译,通过 STLink 下载到一块板子,再用 Keil5 打开 NRF2401-RX 工程,并编译,通过 STLink 下载到另一块板子。

(2) 两块板子各插一块 NRF2401 以及液晶模块, 每块板子同时上电。

(3) 能看到发送的板子发送 01234, 接收的板子显示 01234, 说明实验成功。



图1

2.23 DS18B20 温度实验

🔄 23.DS18B20实验

实验原理: 板子读取 DS18B20 温度传感器器模块,并在液晶显示,如图 1。 实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 DS18B20 实验,并编译,通过 STLink 下载程序到板子

(2) 用 3 根杜邦线把开发板 3.3V 与模块 VCC 相连,开发板 PAO 脚与模块 DQ 脚相连,开发板 GND 与模块 GND 相连。

(3) 板子重新上电, 能看到液晶屏显示温度值, 单位度。





2.24 DHT11 实验

_____24.DHT11实验

实验原理: 板子读取 DHT11 温湿度传感器器模块,并在液晶显示,如图 1。 实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 DHT11 实验,并编译,通过 STLink 下载程序到板子

(2) 用 3 根杜邦线把开发板 3.3V 与模块 VCC 相连,开发板 PAO 脚与模块 DATA 脚相连,开发板 GND 与模块 GND 相连。

(3) 板子重新上电, 能看到液晶屏显示温度值, 单位度,湿度值, 单位%。





2.25 SR04 超声波测距实验

_____25.SR04超声波测距

实验原理: 板子读取 HC-SR04 模块距离值,并在液晶显示,如图 1。 实验步骤:

- (1) 用 Keil5 打开 SR04 超声波测距,并编译,通过 STLink 下载程序到板子
- (2) 用 4 根杜邦线把开发板 3.3V 与模块 VCC,开发板 PA0 脚与模块 Trig,开发板 PA1 脚 与模块 Echo,开发板 GND 与模块 GND 相连。
- (3) 板子重新上电, 能看到液晶屏显示距离值, 单位 cm。



https://shop59934694.taobao.com



图1

2.26 5V 步进电机实验

_____ 26.5V步进电机实验

实验原理:通过4个I/O发脉冲,控制步进电机转动,如图1 实验步骤:

- (1) 用 Keil5 打开 5V 步进电机实验,并编译,通过 STLink 下载程序到板子
- (2) 用 6 根杜邦线把开发板 5V 与模块+,开发板 GND 与模块-,开发板 PB0 脚与模块 IN1,开发板 PB1 脚与模块 IN2,PB2 脚与模块 IN3,PB3 脚与模块 IN4 相连
- (3) 5V USB 供电, 按复位, 可以看到步进电机先逆时钟转一圈不到, 然后再顺时钟转回。







2.27 红外避障实验

🔄 27.红外避障

实验原理:通过1个I/O高低电平,来判断红外避障模块是否接触到障碍物 实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开**红外避障**,并编译,通过 STLink 下载程序到板子

(2) 用 3 根杜邦线把开发板 3.3V 与模块 VCC,开发板 GND 与模块 GND,开发板 PAO 脚与模块 OUT 相连

- (3) 5V USB 供电,按复位,可以看到液晶屏幕显示障碍物是否有无,如果模块靠近桌子,会显示
- 有,模块远离桌子,会显示无。



https://shop59934694.taobao.com



图 1



图 2

2.28 红外遥控接收实验

28.红外遥控接收

实验原理:通过1个定时器捕获输入口,来解码 NEC 红外编码。

实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开**红外遥控接收实验**,并编译,通过 STLink 下载程序到板子



(2) 用 3 根杜邦线把开发板 3.3V 与接收头模块+脚,开发板 GND 与接收头模块-脚,开发板 PA8 脚 与模块 S 脚相连

(3) 5V USB 供电,按复位,用遥控器对准接收头,可以看到遥控器按啥数字,液晶就显示啥数字,如图所示。



图1

2.29 华邦 W25Q32 FLASH 读写

📙 29.华邦W25Q32 FLASH读写

实验原理:通过 SPI1 口对 W25Q32 FLASH 进行读写操作。 实验步骤:

- (1) 用 Keil5 打开**华邦 W25Q32 FLASH 读写实验**,并编译,通过 STLink 下载程序到板子
- (2) 用 6 根杜邦线把开发板 3.3V 与模块 VCC,开发板 GND 与模块 GND,开发板 PA4 与模块 CS, 开发板 PA6 与模块 DO,开发板 PA7 与模块 DI,开发板 PA5 与模块 CLK 相连,如图所示
- (3) STLINK 插板子,在 Keil5 环境下全速运行,查看程序 ReadBuff 数组 8 字节内容从 FLASH 中读出来的内容是 0x55,说明写进去读出来没问题。





2.30 4 位数码管显示

30.4位数码管显示

实验原理:通过 I/O 口控制 74HC595 驱动数码管,实现数码管显示。

实验步骤:

- (1) 用 Keil5 打开 4 位数码管显示实验,并编译,通过 STLink 下载程序到板子
- (2) 用 5 根杜邦线把开发板 3.3V 与模块 VCC

开发板 PA4 脚与模块 SCLK,开发板 PA5 脚与模块 RCLK,开发板 PA6 脚与模块 DIO,开发板 GND 与模块 GND

(3) 板子重新上电或复位,可以看到数码管显示 43.21,如图所示



https://shop59934694.taobao.com



图1

2.31 VL53L0X 激光测距实验

_____31.VL53L0X激光测距实验

实验原理:通过 I2C 接口驱动 VL53L0X,实现距离测试,在液晶屏显示。 实验步骤:

(1) 用 Keil5 打开 VL53LOX 激光测距实验,并编译,通过 STLink 下载程序到板子

(2) 用 5 根杜邦线把开发板 3.3V 与模块 VIN 开发板 PA11 脚与模块 SCL,开发板 PA12 脚与模块 SDA,开发板 PB7 脚与模块 XSHUT,开发板 GND 与模块 GND

(3) 插上液晶屏, 板子重新上电或复位, 可以看到模块测试物体距离, 单位 mm,如图所示





例程还在不断更新中……